

## MV-DP2240-03H

### 3D 激光轮廓传感器

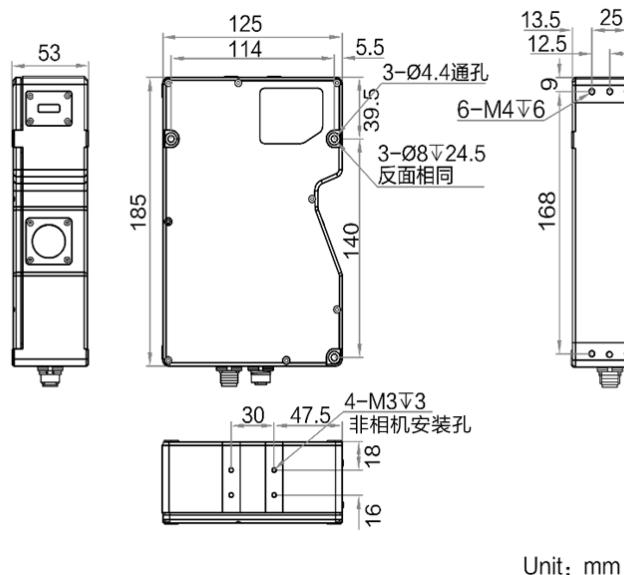
MV-DP2240-03H 型号 3D 激光轮廓传感器，硬件内置高精度算法、宽动态图像处理算法以及数据融合算法，结合高帧率芯片和激光精准的时序控制，实时输出高精度三维点云数据。结构紧凑、集成度高、操作便捷，广泛适用于 3C、电子制造、汽车等行业动态场景下的高精度三维信息采集。



#### 功能特性：

- 内置高精度算法，精度可达亚微米级
- 高帧率芯片，扫描速率可达 10KHz
- 支持多种曝光模式，鲁棒性更强
- 多帧算法融合技术，轮廓更完整
- 多种滤波模式可选，数据更稳定
- 支持 ROI 选择、一键调试，操作更便捷

#### 外形尺寸：



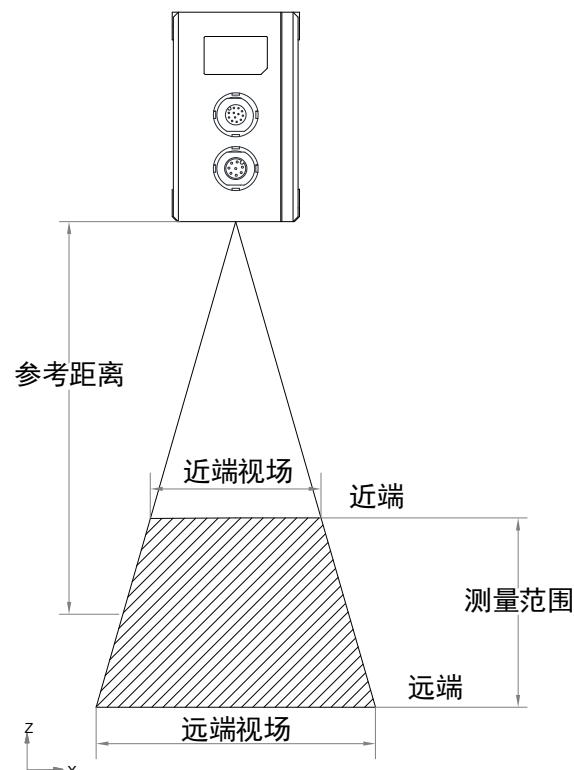
#### 应用行业：

3C 行业、电子制造业、汽车工业等

#### 订货型号：

MV-DP2240-03H

#### 测量范围视图：



## 技术参数

参数	型号 MV-DP2240-03H 3D 激光轮廓传感器
<b>性能</b>	
单轮廓点数	2048
参考距离	240 mm
Z 轴测量范围	200 mm
X 轴测量范围	94 mm@近端 140 mm@参考距离 200 mm@远端
Z 轴分辨率	6.26 ~ 25.18 μm
Z 轴重复精度*	1.67 μm@传感器在光学平台上测试标准量块的数据
Z 轴线性度 (±% of MR)	0.01
轮廓数据间隔	46.3 ~ 98.2 μm
扫描帧率	660 Hz (最大测量范围内), 最高可达 10 KHz (ROI 模式下)
数据输出类型	轮廓数据、深度图、亮度图
触发模式	软触发、硬触发 (差分编码器触发)
激光波长	650 nm
激光安全等级	Class3R
<b>电气特性</b>	
数据接口	Gigabit Ethernet (1000Mbit/s), 兼容 Fast Ethernet (100Mbit/s)
数字 I/O	12-pin M12 接口提供供电和 I/O, 3 路差分信号输入 (Line 0/3/6), 1 路差分信号输出 (Line 1), 1 路 RS-232
供电	24 VDC
典型功耗	13.8 W@24 VDC
<b>结构</b>	
外形尺寸	185 mm × 125 mm × 53 mm
重量	约 1210 g
IP 防护等级	IP67
温度	工作温度 0 ~ 45°C, 储藏温度 -30 ~ 80°C
湿度	20% ~ 85%RH 无凝结
<b>一般规范</b>	
软件	3DMVS
操作系统	Windows 7/10 32/64bits (8G 内存, i5 处理器)

\*实验室环境下测试标准块，取限定范围内 4096 次测试数据的均值