

## MV-DP3062-01P

### 3D 激光轮廓传感器

MV-DP3062-01P 型号 3D 激光轮廓传感器，硬件内置高精度测量算法、宽动态图像处理算法以及数据融合算法，结合高帧率芯片和激光精准的时序控制，实时输出高精度三维点云数据。结构紧凑、集成度高、操作便捷，广泛适用于 3C、电子制造、汽车等行业动态场景下的高精度三维信息采集。



### 功能特性

- 内置高精度测量算法，精度可达亚微米级
- 高帧率芯片，扫描速率可达 19KHz
- 支持多种曝光模式，鲁棒性更强
- 多帧算法融合技术，轮廓更完整
- 多种滤波模式可选，数据更稳定
- 支持 ROI 选择、一键调试，操作更便捷

### 应用行业

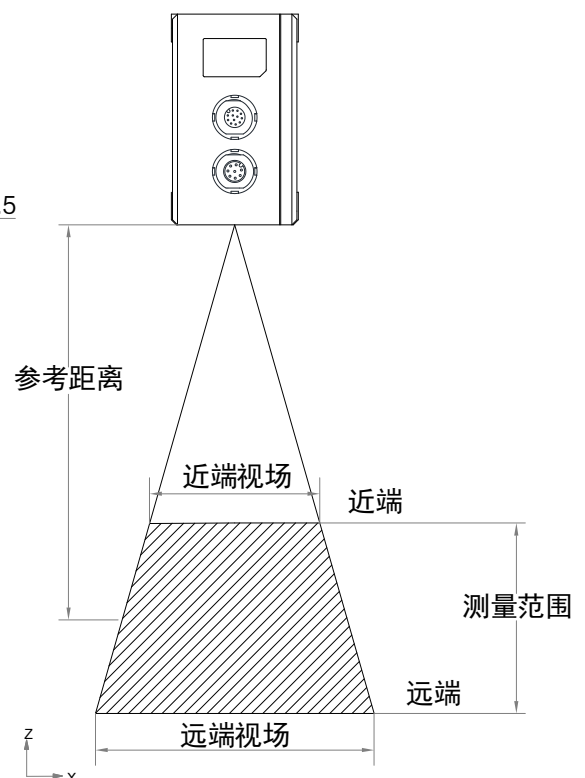
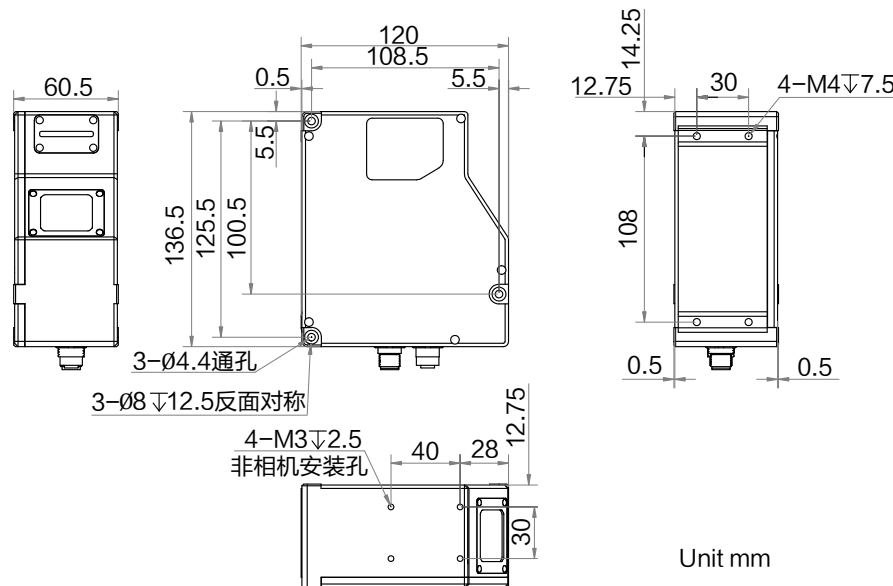
3C 行业、电子制造业、汽车工业等

### 订货型号

MV-DP3062-01P

### 测量范围视图

### 外形尺寸



参数	型号	MV-DP3062-01P
		3D 激光轮廓传感器
<b>性能</b>		
单轮廓点数		3200
参考距离		61.5 mm
Z 轴测量范围		10 mm
X 轴测量范围		16.6 mm@近端 17.8 mm@参考距离 19 mm@远端
Z 轴分辨率		0.5 ~ 0.8 $\mu$ m
Z 轴重复精度*		0.1 $\mu$ m@传感器在光学平台上测试标准量块的数据
Z 轴线性度 ( $\pm\%$ of MR)		0.01
轮廓数据间隔		5.2 ~ 5.9 $\mu$ m
扫描帧率		1.3 KHz (最大测量范围下), 最高可达 19 KHz (ROI 模式下)
数据输出类型		轮廓数据、深度图、亮度图
触发模式		软触发、硬触发 (差分编码器触发)
<b>激光性能</b>		
激光安全等级		Class3B
波长		405 nm
<b>电气特性</b>		
数据接口		Gigabit Ethernet (1000Mbit/s), 兼容 Fast Ethernet (100Mbit/s)
数字 I/O		12-pin M12 接口提供供电和 I/O, 3 路差分信号输入 (Line 0/3/6), 1 路差分信号输出 (Line 1), 1 路 RS-232
供电		24 VDC
典型功耗		13.8 W@24 VDC
<b>结构</b>		
外形尺寸		136.5 mm $\times$ 120 mm $\times$ 60.5 mm
重量		约 1080 g
IP 防护等级		IP67
温度		工作温度 0 ~ 45°C, 储藏温度-30 ~ 80°C
湿度		20% ~ 85%RH 无凝结
<b>一般规范</b>		
软件		3DMVS、VM3D 及其它第三方 3D 软件
操作系统		Windows 7/10/11 32/64bits (推荐: i5 处理器、8G 内存及以上)

\*实验室环境下测试标准块, 取限定范围内 4096 次测试数据的均值